

# О ДЕКОМПОЗИЦИИ G-СЕТЕЙ С ЗАВИСИМЫМ ОБСЛУЖИВАНИЕМ И ДООБСЛУЖИВАНИЕМ ПОЛОЖИТЕЛЬНЫХ ЗАЯВОК<sup>1</sup>

П.П. Бочаров\*, Е.В. Гаврилов\*, А.В. Печинкин\*\*

\*Российский университет дружбы народов, Москва, Россия

\*\*Институт проблем информатики РАН, Москва, Россия

Поступила в редколлегию 15.01.2004

**Аннотация**—Рассматриваются открытые сети массового обслуживания с отрицательными заявками (G-сети). На сеть поступает пуассоновский поток (обычных, положительных) заявок. Для каждой заявки, поступившей в сеть, определяется набор случайных параметров: ее маршрут по сети (последовательность номеров узлов, проходимых заявкой), длина маршрута, объем заявки и длительность ее обслуживания на каждом этапе маршрута. Такая характеристика заявок является достаточно общей и позволяет ввести зависимости в обслуживании заявки на различных этапах ее маршрута. Рассматриваются узлы, являющиеся аналогами узлов в ВСМР-сетях, исключая случай экспоненциальных узлов. Отрицательная заявка при поступлении в сеть “убивает” заявку на случайно выбранном приборе, однако “убитая” заявка покидает сеть не сразу, а лишь после завершения обслуживания на данном узле. Доказано, что многомерное стационарное распределение вероятностей состояний сети представимо в мультипликативной форме.

## 1. ВВЕДЕНИЕ

Сети массового обслуживания (СеМО) с отрицательными заявками или G-сети были введены Геленбе в [1]. Сущность отрицательных заявок состоит в следующем. После поступления в некоторый узел сети отрицательная заявка “убивает” (разрушает) одну обычную (положительную) заявку, если таковая имеется в данном узле, тем самым уменьшая на единицу число положительных заявок в данном узле. После этого отрицательная заявка уходит из сети, не получая никакого обслуживания. В [1] было показано, что стационарное многомерное распределение вероятностей состояний марковского процесса, описывающего функционирование экспоненциальной G-сети с однолинейными узлами, представляется в мультипликативной форме. Однако система уравнений равновесия для интенсивностей потоков, циркулирующих в данной G-сети, в отличие от сети Джексона, является нелинейной.

В последующих работах Геленбе и других авторов (см., например, статьи [2-10] и книгу [11]) понятие отрицательной заявки развивалось и обобщалось. Было введено понятие триггера, передвигающего положительную заявку из одного узла (без обслуживания в нем) в другой узел, а также понятие сигнала, обобщающего понятия отрицательной заявки и триггера. Было показано, что G-сети с триггерами и сигналами также являются мультипликативными. Обширная библиография и основные результаты для G-сетей даются в обзорах [12, 13].

<sup>1</sup> Работа выполнена при частичной финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (грант 02-07-90147).

В [14, 15] теория мультипликативных G-сетей с ВСМР-узлами была развита на случай, когда для каждой заявки, поступившей в некоторый узел сети, задается набор случайных параметров: длина маршрута – последовательность номеров узлов, на которых заявка должна обслуживаться, собственно маршрут заявки, объемы заявок на каждом этапе (узле) обслуживания и длительность обслуживания заявки на каждом узле. Такая модель позволяет учитывать эффект зависимого обслуживания заявки в различных узлах сети.

В настоящей работе в развитие работ [14, 15] для G-сетей с ВСМР-узлами, исключая экспоненциальные узлы, исследуется случай, когда отрицательная заявка, поступившая в некоторый узел сети, случайным образом выбирает положительную заявку из общего числа находящихся на приборах заявок и “убивает” ее, но “убитая” заявка покидает сеть лишь после завершения обслуживания в данном узле. Для данной G-сети также получено мультипликативное решение для стационарного распределения вероятностей состояний сети.

## 2. ОПИСАНИЕ СЕТИ

Рассматривается открытая СеМО. Для описания ее определяющих параметров будем использовать следующие обозначения:

$\mathcal{M}$  — конечное множество узлов сети,

$M$  — число узлов в СеМО,

$s$  — номер узла,  $s = \overline{1, M}$ .

Каждый из узлов СеМО из множества  $\mathcal{M}$  может принадлежать к одному из следующих типов:

1 — бесконечнолинейные;

2 — однолинейные с неограниченным накопителем и инверсионной дисциплиной обслуживания с прерыванием обслуживания и дообслуживанием (дисциплина LCFS PR);

3 — однолинейные с неограниченным накопителем и дисциплиной равномерного разделения прибора (дисциплина PS).

Множество узлов типа  $i$ ,  $i = \overline{1, 3}$ , содержащихся в СеМО, обозначим через  $\mathcal{M}_i$ .

Условимся в дальнейшем обозначать случайные величины (СВ) прописными латинскими буквами, а их реализации — соответствующими строчными буквами, при этом векторные СВ, а также другие векторы будем дополнительно выделять полужирным шрифтом.

Предполагается, что в сеть поступает пуассоновский поток (обычных) заявок интенсивности  $\lambda$ .

Каждая поступающая в СеМО заявка характеризуется набором СВ  $(L, \mathbf{R}, \mathbf{Y}, \mathbf{X})$ , которые не зависят от аналогичных СВ для других заявок и от предыстории функционирования сети, где:

$L$  — случайная длина маршрута заявки, т.е. число этапов (узлов), на которых она будет обслуживаться;

$\mathbf{R} = (R_1, \dots, R_L)$  — случайный маршрут, который представляет собой набор номеров узлов, последовательно проходимых заявкой на всех  $L$  этапах, при этом номера узлов в маршруте могут повторяться;

$\mathbf{Y} = (Y_1, \dots, Y_L)$  — случайные объемы заявки на последовательно проходимых этапах маршрута; объемы заявки на разных этапах маршрута могут быть различными;

$\mathbf{X} = (X_1, \dots, X_L)$  — случайные длительности обслуживания на последовательно проходимых этапах маршрута, которые, в общем случае, могут быть различными на разных этапах. Если на некотором этапе заявка обслуживается в узле типа 2 или 3, то под длительностью обслуживания на данном этапе понимается то время, которое нужно было бы затратить на обслуживание заявки в этом узле, если бы в нем не было других заявок.

Объемы  $Y$  заявки могут иметь реальную физическую интерпретацию, например, в виде объема памяти, необходимого для записи сообщения, а также могут носить некоторый вспомогательный характер.

Заметим, что при таком описании сети объем  $Y_n$  и длина  $X_n$  характеризуют заявку, обслуживаемую в узле  $R_n$ , при этом допускаются маршруты  $R$ , в которых номера  $R_n$  могут повторяться, т.е. заявка может обслуживаться в одном и том же узле  $s$  несколько раз, причем с различными длительностями обслуживания.

Статистические характеристики многомерной СВ  $(L, R, Y, X)$  задаются совместной функцией распределения (ФР)

$$B(l, r, y, x) = \mathbf{P}\{L = l, R_n = r_n, Y_n \leq y_n, X_n \leq x_n, n = \overline{1, l}\}.$$

Далее, пусть:

$$G(l, r, y) = \mathbf{P}\{L = l, R_n = r_n, Y_n \leq y_n, n = \overline{1, l}\}$$

— совместная ФР маршрута  $R$  длины  $L$  и объемов  $Y$  заявки на этапах;

$$B(x | l, r, y) = \mathbf{P}\{X_n \leq x_n, n = \overline{1, l} | L = l, R = r, Y = y\}$$

— условная совместная ФР длительностей  $X$  обслуживания заявки на этапах при фиксированных маршруте  $R = r$  длины  $L = l$  и объемах  $Y = y$ ;

$$B_n(x | l, r, y) = \mathbf{P}\{X_n \leq x | L = l, R = r, Y = y\}, n = \overline{1, l},$$

— условная ФР длительности  $X_n$  обслуживания заявки на  $n$ -м этапе (в узле с номером  $R_n = r_n$ ) при фиксированных маршруте  $R = r$  длины  $L = l$  и объемах  $Y = y$ .

Предполагается, что для введенных выше ФР выполняются следующие условия.

**П 1.1.** Длительности обслуживания условно независимы вдоль маршрута, т.е. условная ФР  $B(x | l, r, y)$  имеет вид

$$B(x | l, r, y) = \prod_{n=1}^l B_n(x_n | l, r, y).$$

**П 1.2.** ФР  $G(l, r, y)$  и  $B_n(x | l, r, y)$  абсолютно непрерывны; через  $g(l, r, y)$  и  $b_n(x | l, r, y)$  обозначим их плотности, т.е.

$$g(l, r, y) = \frac{\partial^l}{\partial y_1 \cdots \partial y_l} G(l, r, y),$$

$$b_n(x | l, r, y) = \frac{\partial}{\partial x} B_n(x | l, r, y).$$

Это предположение является чисто техническим и от него нетрудно освободиться, если трактовать производные как обобщенные функции.

Помимо описанного выше потока обычных заявок, которые далее будем называть положительными, в узлы СеМО поступают потоки отрицательных заявок, обладающие следующими свойствами.

**П 2.1.** Потоки отрицательных заявок, поступающие в разные узлы, являются независимыми.

**П 2.2.** Поток отрицательных заявок, поступающий в узел  $s$  типа 2 или 3, является пуассоновским интенсивности  $\gamma_s$ .

**П 2.3.** Поток отрицательных заявок, поступающий в узел  $s$  типа 1, является марковского типа с интенсивностью  $\gamma_s(n)$ , зависящей только от числа  $n$  занятых текущим обслуживанием в этом узле приборов следующим образом:

$$\gamma_s(n) = n\gamma_s.$$

**П 2.4.** Отрицательная заявка, поступившая в узел  $s$  и заставшая в этом узле  $k$  положительных заявок на текущем обслуживании (если этот узел типа 1 или 3, то  $k$  — общее число положительных заявок в узле, если типа 2, то  $k = 1$ ), с одинаковой вероятностью  $1/k$  выбирает одну из обслуживаемых положительных заявок. Далее отрицательная заявка либо с вероятностью  $\omega_n(x | l, r, y)$  “убивает” выбранную положительную заявку, либо с вероятностью  $1 - \omega_n(x | l, r, y)$ , мгновенно покидает СеМО, не оказывая на нее никакого воздействия. Здесь  $(l, r, y)$  — параметры обслуживания выбранной заявки, определенные при ее поступлении в сеть,  $n$  — этап (номер узла) маршрута, на котором проходит обслуживание данная заявка (очевидно, что  $r_n = s$ ),  $x$  — обслуженная длина заявки. Однако, в отличие от СеМО, рассмотренной в [14, 15], “убитая” заявка покинет СеМО только после того, как целиком выработается ее длительность обслуживания на этом этапе. Если же в момент поступления отрицательной заявки в некоторый узел в нем отсутствуют положительные заявки или выбранная положительная заявка уже “убита” ранее поступившей отрицательной заявкой, то вновь поступающая отрицательная заявка покидает СеМО, не оказывая на нее никакого воздействия.

### 3. ВСПОМОГАТЕЛЬНЫЕ ФУНКЦИИ

Следуя [14, 15], для положительной заявки с параметрами  $(l, r, y)$  введем при  $n = \overline{1, l}$  вспомогательные функции  $\omega_n(l, r, y)$ ,  $F_n(x | l, r, y)$ ,  $B_n^+(x | l, r, y)$  и  $B_n^-(x | l, r, y)$ , (здесь и далее для сокращения записи для любой ФР  $F(x)$  будем употреблять обозначение  $\overline{F}(x) = 1 - F(x)$ ):

$$\omega_n(l, r, y) = \int_0^{\infty} \overline{F}_n(x | l, r, y) b_n(x | l, r, y) dx, \quad (1)$$

$$F_n(x | l, r, y) = 1 - \exp \left\{ -\gamma r_n \int_0^x \omega_n(z | l, r, y) dz \right\}, \quad (2)$$

$$B_n^+(x | l, r, y) = 1 - \overline{B}_n(x | l, r, y) \overline{F}_n(x | l, r, y). \quad (3)$$

$$B_n^-(x | l, r, y) = B_n^+(x | l, r, y) - B_n(x | l, r, y) = \overline{B}_n(x | l, r, y) F_n(x | l, r, y). \quad (4)$$

Далее, положим

$$\omega_n^*(l, r, y) = \prod_{i=1}^{n-1} \omega_i(l, r, y), \quad n = \overline{1, l+1}, \quad (5)$$

$$g_n^*(l, r, y) = \omega_n^*(l, r, y) g(l, r, y), \quad n = \overline{1, l}, \quad (6)$$

$$m_n(l, r, y) = \int_0^{\infty} \overline{B}_n(x | l, r, y) dx, \quad n = \overline{1, l}, \quad (7)$$

$$m_n^+(l, r, y) = \int_0^{\infty} \overline{B}_n^+(x | l, r, y) dx, \quad n = \overline{1, l},$$

$$m_n^-(l, r, y) = \int_0^{\infty} B_n^-(x | l, r, y) dx = m_n(l, r, y) - m_n^+(l, r, y), \quad n = \overline{1, l},$$

и для  $w = 0, 1$

$$B_n^*(x | l, r, y, w) = \delta_w \overline{B}_n^+(x | l, r, y) + \delta_{1-w} B_n^-(x | l, r, y) =$$

$$= \delta_w \bar{B}_n(x | l, r, \mathbf{y}) \bar{F}_n(x | l, r, \mathbf{y}) + \delta_{1-w} \bar{B}_n(x | l, r, \mathbf{y}) F_n(x | l, r, \mathbf{y}), \quad n = \bar{1}, \bar{l}, \quad (8)$$

где  $\delta_w$  — символ Кронекера.

Введенные выше функции имеют следующую вероятностную интерпретацию:

$F_n(x | l, r, \mathbf{y})$  — вероятность того, что положительная заявка с параметрами  $(l, r, \mathbf{y})$ , не “убитая” до  $n$ -го этапа и имеющая бесконечную длительность обслуживания на  $n$ -м этапе (в узле  $r_n$ ), будет “убита” на данном этапе за время меньше  $x$ ;

$\omega_n(l, r, \mathbf{y})$  — вероятность того, что положительная заявка с параметрами  $(l, r, \mathbf{y})$ , не “убитая” до  $n$ -го этапа, не будет “убита” на данном этапе (в узле  $r_n$ );

$\omega_n^*(l, r, \mathbf{y})$  — вероятность того, что положительная заявка с параметрами  $(l, r, \mathbf{y})$  не будет “убита” до  $n$ -го этапа;

$B_n^+(x | l, r, \mathbf{y})$  — условная вероятность того, что на  $n$ -м этапе (в узле  $r_n$ ) положительная заявка с параметрами  $(l, r, \mathbf{y})$  будет пребывать на приборе время меньше  $x$  до того момента пока либо закончится ее обслуживание, либо она будет “убита” при условии, что она не будет “убита” до  $n$ -го этапа;

$B_n^-(x | l, r, \mathbf{y})$  — условная вероятность того, что на  $n$ -м этапе (в узле  $r_n$ ) положительная заявка с параметрами  $(l, r, \mathbf{y})$  будет обслуживаться время больше  $x$ , но до момента  $x$  она будет “убита” (иными словами, при обслуженной длине  $x$  она еще будет находиться на приборе, но уже будет “убита”), при условии, что она не будет “убита” до  $n$ -го этапа;

$m_n(l, r, \mathbf{y})$  — среднее время обслуживания (пребывания на приборе) положительной заявки с параметрами  $(l, r, \mathbf{y})$  на  $n$ -м этапе (в узле  $r_n$ ), не “убитой” до  $n$ -го этапа;

$m_n^+(l, r, \mathbf{y})$  — среднее время пребывания на приборе положительной заявки с параметрами  $(l, r, \mathbf{y})$  на  $n$ -м этапе (в узле  $r_n$ ), не “убитой” до  $n$ -го этапа, до того момента пока либо закончиться ее обслуживание, либо она будет “убита”;

$m_n^-(l, r, \mathbf{y})$  — среднее время пребывания на приборе уже “убитой”, но еще продолжающей обслуживаться положительной заявки с параметрами  $(l, r, \mathbf{y})$  на  $n$ -м этапе (в узле  $r_n$ ), не “убитой” до  $n$ -го этапа.

Заметим, что для узлов типов 2 и 3 соответствующие характеристики определены при условии отсутствия в таких узлах других заявок.

Введем также для  $s$ -го узла следующие величины:

$$\rho_s = \lambda \sum_{l=1}^{\infty} \sum_{1 \leq r_1, \dots, r_l \leq M} \int_{\mathbb{R}^l} \sum_{n=1}^l g_n^*(l, r, \mathbf{y}) \delta_{s-r_n} m_n(l, r, \mathbf{y}) d\mathbf{y}, \quad (9)$$

$$\rho_s^+ = \lambda \sum_{l=1}^{\infty} \sum_{1 \leq r_1, \dots, r_l \leq M} \int_{\mathbb{R}^l} \sum_{n=1}^l g_n^*(l, r, \mathbf{y}) \delta_{s-r_n} m_n^+(l, r, \mathbf{y}) d\mathbf{y}, \quad (10)$$

$$\rho_s^- = \lambda \sum_{l=1}^{\infty} \sum_{1 \leq r_1, \dots, r_l \leq M} \int_{\mathbb{R}^l} \sum_{n=1}^l g_n^*(l, r, \mathbf{y}) \delta_{s-r_n} m_n^-(l, r, \mathbf{y}) d\mathbf{y} = \rho_s - \rho_s^+. \quad (11)$$

Здесь и далее для сокращения записи используется обозначение

$$\int_{\mathbb{R}^l} \dots d\mathbf{y} = \int_{\mathbb{R}^l} \dots \int \dots dy_1 \dots dy_l.$$

Заметим, что полученные ниже результаты позволяют сделать утверждение, что  $\rho_s$  — общая загрузка  $s$ -го узла,  $\rho_s^+$  — загрузка  $s$ -го узла, создаваемая “неубитыми” заявками,  $\rho_s^-$  — загрузка  $s$ -го узла, создаваемая “убитыми”, но еще обслуживаемыми заявками.

Будем предполагать, что для любого узла  $s$

$$\lambda_s = \lambda \sum_{l=1}^{\infty} \sum_{1 \leq r_1, \dots, r_l \leq M} \int_{\mathbb{R}^l} \sum_{n=1}^l g_n^*(l, \mathbf{r}, \mathbf{y}) \delta_{s-r_n} d\mathbf{y} < \infty. \quad (12)$$

Условие (12) означает, что суммарная интенсивность потока положительных заявок, поступающего в узел  $s$ , конечна.

Наконец, обозначим через  $\beta_n^+(x | l, \mathbf{r}, \mathbf{y})$  и  $\beta_n^-(x | l, \mathbf{r}, \mathbf{y})$  интенсивности ухода с прибора за счет окончания обслуживания и “убийства” отрицательной заявкой положительной заявки с параметрами  $(l, \mathbf{r}, \mathbf{y})$  на  $n$ -м этапе маршрута (в узле  $s = r_n$ ), определяемые следующими формулами:

$$\beta_n^+(x | l, \mathbf{r}, \mathbf{y}) = \frac{b_n(x | l, \mathbf{r}, \mathbf{y})}{B_n(x | l, \mathbf{r}, \mathbf{y})}, \quad (13)$$

$$\beta_n^-(x | l, \mathbf{r}, \mathbf{y}) = \gamma_{r_n} \omega_n(x | l, \mathbf{r}, \mathbf{y}). \quad (14)$$

#### 4. МАРКОВСКИЙ ПРОЦЕСС, ОПИСЫВАЮЩИЙ ФУНКЦИОНИРОВАНИЕ СЕТИ

Определим теперь марковский процесс, описывающий функционирование рассматриваемой СеМО.

Будем обозначать набором  $\mathbf{z} = (z_1, \dots, z_M)$  состояние сети, где, в свою очередь, набор  $\mathbf{z}_s = (k_s, z_{s1}, \dots, z_{sk_s})$ ,  $s = \overline{1, M}$ , описывает состояние  $s$ -го узла следующим образом:  $k_s$  — число заявок, находящихся в  $s$ -м узле, а набор  $\mathbf{z}_{si}$ ,  $s = \overline{1, M}$ ,  $i = \overline{1, k_s}$ , с компонентами  $\mathbf{z}_{si} = (l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}, n_{si}, x_{si}, w_{si})$  определяет информацию  $(l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si})$  об  $i$ -й заявке, находящейся в  $s$ -м узле, и ее положении  $(n_{si}, x_{si}, w_{si})$  в сети:

$l_{si}$  — длина маршрута;

$\mathbf{r}_{si} = (r_{si1}, \dots, r_{sil_{si}})$  — маршрут;

$\mathbf{y}_{si} = (y_{si1}, \dots, y_{sil_{si}})$  — объемы заявки на этапах маршрута;

$n_{si}$  — номер этапа маршрута, на котором находится (обслуживается или ожидает обслуживания) заявка (ясно, что  $n_{si} \leq l_{si}$ );

$x_{si}$  — выработанная длительность обслуживания заявки на данном этапе;

$w_{si}$  — функция, показывающая состояние заявки, причем полагаем  $w_{si} = 0$ , если заявка не “убита”, и  $w_{si} = 1$ , если заявка “убита” (но продолжает обслуживаться).

Напомним, что в силу принятого обозначения  $r_{sin_{si}} = s$ . Вектор  $\mathbf{z}_s = \mathbf{0}$  в случае  $k_s = 0$ , т.е. когда в  $s$ -м узле отсутствуют заявки, а вектор  $\mathbf{z} = \mathbf{0} = (0, \dots, 0)$  в том случае, когда в сети нет заявок.

В дальнейшем примем следующее правило нумерации заявок в узлах. Для узлов типов 1 и 3 будем нумеровать заявки в случайном порядке, а для узлов типа 2 — в порядке, обратном порядку поступления заявок в этот узел.

Множество состояний сети обозначим через  $\mathcal{Z} = \{\mathbf{z}\}$ .

В качестве процесса, описывающего стохастическое поведение рассматриваемой СеМО, рассмотрим процесс

$$\mathbf{Z}(t) = \mathbf{z}, \quad \text{если в момент } t \text{ сеть находится в состоянии } \mathbf{z}.$$

Нетрудно видеть, что введенный таким образом процесс является марковским.

Кроме того, введем (немарковские) процессы

$$\mathbf{Z}_s(t) = \mathbf{z}_s, \quad \text{если в момент } t \text{ сеть находится в состоянии } \mathbf{z}, \quad s = \overline{1, M}.$$

Процесс  $\mathbf{Z}_s(t)$  описывает функционирование узла  $s$  сети.

## 5. МУЛЬТИПЛИКАТИВНОЕ ПРЕДСТАВЛЕНИЕ СТАЦИОНАРНОГО РАСПРЕДЕЛЕНИЯ МАРКОВСКОГО ПРОЦЕССА

В этом разделе доказывается теорема о мультипликативном представлении стационарных вероятностей состояний марковского процесса, введенного выше.

Обозначим через  $p(z)$  стационарную плотность распределения вероятностей состояний процесса  $Z(t)$ . Ниже прямым построением покажем, что при естественном ограничении на загрузку сети, плотность  $p(z)$  существует.

**Теорема.** Если для узлов  $s$  типа 1  $\rho_s < \infty$  и для узлов  $s$  типов 2 и 3  $\rho_s < 1$ , где  $\rho_s$  определяются формулой (9), то существует предельное (стационарное) распределение вероятностей состояний процесса  $Z(t)$  с плотностью распределения вероятностей

$$p(z) = \prod_{s=1}^M p_s(z_s), \quad (15)$$

причем для узла  $s$  типа 1

$$p_s(z_s) = e^{-\rho_s} \frac{\lambda^{k_s}}{k_s!} \prod_{i=1}^{k_s} B_{n_{si}}^*(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}, w_{si}) g_{n_{si}}^*(l_{si}, r_{si}, y_{si}), \quad (16)$$

а для узла  $s$  типов 2 и 3

$$p_s(z_s) = (1 - \rho_s) \lambda^{k_s} \prod_{i=1}^{k_s} B_{n_{si}}^*(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}, w_{si}) g_{n_{si}}^*(l_{si}, r_{si}, y_{si}). \quad (17)$$

### Доказательство.

Так как состояние 0 марковского процесса  $Z(t)$  является положительно возвратным, то процесс  $Z(t)$  является регулярным и положительно возвратным по Харрису. Поэтому для доказательства теоремы достаточно показать, что функция  $p(z)$ , определяемая формулами (15)-(17), удовлетворяет системе уравнений для стационарной плотности распределения вероятностей состояний процесса  $Z(t)$ , которую, по аналогии с дискретным случаем, будем называть системой уравнений равновесия (СУР).

Введем следующие обозначения, которые потребуются ниже для записи СУР. Пусть СеМО находится в состоянии  $z$ . Тогда через  $v_{si}(z)$  обозначим скорость обслуживания  $i$ -й заявки, находящейся в узле  $s$ , т.е.

$$v_{si}(z) = \begin{cases} 1, & \text{если } i\text{-я заявка обслуживается в узле } s \text{ типа 1} \\ & \text{или находится на приборе в узле } s \text{ типа 2;} \\ 1/k_s, & \text{если } i\text{-я заявка обслуживается в узле } s \text{ типа 3} \\ & \text{(в котором обслуживается еще } k_s - 1 \text{ заявок);} \\ 0, & \text{если } i\text{-я заявка находится в очереди в узле } s \text{ типа 2,} \end{cases} \quad (18)$$

а через

$$\mu_{si}^+(z) = v_{si}(z) \beta_{n_{si}}^+(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}) \quad (19)$$

и

$$\mu_{si}^-(z) = v_{si}(z) \beta_{n_{si}}^-(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}) \delta_{w_{si}} \quad (20)$$

— интенсивности выхода из состояния  $z$  за счет окончания обслуживания и “убийства” (еще не “убитой”)  $i$ -й заявки в  $s$ -м узле.

Наконец, для  $k > 0$  и  $i = \overline{1, k}$  положим

$$u_{si}(k) = \begin{cases} 1, & \text{если } s \in \mathcal{M}_2 \text{ и } i = 1; \\ 0, & \text{если } s \in \mathcal{M}_2 \text{ и } i > 1; \\ 1/k, & \text{если } s \in \mathcal{M}_1 \cup \mathcal{M}_3. \end{cases} \quad (21)$$

Функция  $u_{si}(k)$  представляет собой вероятность того, что заявке, поступающей в узел  $s$ , в котором находится еще  $k - 1$  заявок, будет присвоен номер  $i$ .

Так как уравнения СУР будут иметь различный вид для разных состояний множества состояний  $\mathcal{Z}$  процесса  $Z(t)$ , то разобьем множество  $\mathcal{Z}$  на два подмножества состояний. К первому подмножеству отнесем такие состояния, для которых  $x_{si} > 0$ . Такие состояния будем называть внутренними состояниями. Очевидно, что к внутренним состояниям относятся такие состояния, в которых все заявки уже обслуживались какое-то время. Остальные состояния, которые будем называть граничными, отнесем ко второму подмножеству.

Построение СУР начнем с внутренних состояний.

Каждому внутреннему состоянию  $z \in \mathcal{Z}$  поставим в соответствие множество состояний  $\tilde{\mathcal{Z}}(z)$ . Состояния из множества  $\tilde{\mathcal{Z}}(z)$  будем называть предшествующими состоянию  $z$ . Физический смысл предшествующих состояний заключается в том, что только из них возможен непосредственный переход в состояние  $z$ .

В свою очередь, все состояния, предшествующие внутреннему состоянию  $z$ , разобьем на два (пересекающихся) класса. Состояния каждого класса соответствуют определенному типу перехода в состояние  $z$ .

Первый класс  $\mathcal{Z}^+(z) = \mathcal{Z}_1^+(z) \cup \mathcal{Z}_2^+(z)$  состоит из двух подклассов  $\mathcal{Z}_1^+(z)$  и  $\mathcal{Z}_2^+(z)$ .

Первый подкласс

$$\mathcal{Z}_1^+(z) = \{z^+(z, s, i, l, r, y, x)\},$$

соответствует тем состояниям сети, из которых возможен переход в состояние  $z$  за счет ухода заявки из сети при полном окончании ее обслуживания (в последнем узле маршрута) и состоит из состояний  $z^+(z, s, i, l, r, y, x)$ , имеющих вид

$$z^+(z, s, i, l, r, y, x) = (z_1, \dots, z_{s-1}, z_s^*, z_{s+1}, \dots, z_M),$$

где

$$z_s^* = (k_s + 1, z_{s1}^*, \dots, z_{s, k_s+1}^*)$$

и

$$z_{sj}^* = \begin{cases} z_{sj}, & j < i, \\ (l, r, y, l, x, 0), & j = i, \\ z_{s, j-1}, & j > i, \end{cases}$$

а  $(l, r, y, x)$  — параметры уходящей с  $i$ -го места в  $s$ -м узле полностью обслуженной заявки, которые могут принимать любые (возможные) значения.

Второй подкласс

$$\mathcal{Z}_2^+(z) = \{z^+(z, s, i, l, r, y, n, x)\},$$

соответствует состояниям сети, из которых возможен переход в состояние  $z$  за счет ухода “убитой” заявки из сети при окончании ее обслуживания на  $i$ -м месте в  $s$ -м узле сети на  $n$ -м этапе маршрута и состоит из состояний  $z^+(z, s, i, l, r, y, n, x)$ , имеющих вид

$$z^+(z, s, i, l, r, y, n, x) = (z_1, \dots, z_{s-1}, z_s^*, z_{s+1}, \dots, z_M),$$



где

$$z_s^* = (k_s + 1, z_{s1}^*, \dots, z_{s, k_s+1}^*)$$

и

$$z_{sj}^* = \begin{cases} z_{sj}, & j < i, \\ (l, r, y, n, x, 1), & j = i, \\ z_{s, j-1}, & j > i, \end{cases}$$

а параметры  $(l, r, y, n, x)$  также могут принимать любые (возможные) значения.

Второй класс  $Z^-(z)$  предшествующих состояний не пуст только для тех состояний  $z$ , при которых в СеМО имеются еще обслуживаемые, но уже “убитые” заявки, и получается следующим образом. Рассмотрим все возможные компоненты  $z_{si}$  вектора  $z$ , для которых  $w_{si} = 1$ , и для каждой такой пары  $(s, i)$  определим состояние  $z^-(z, s, i)$ , имеющее вид

$$z^-(z, s, i) = (z_1, \dots, z_{s-1}, z_s^*, z_{s+1}, \dots, z_M),$$

где

$$z_s^* = (k_s, z_{s1}, \dots, z_{s, i-1}, z_{si}^*, z_{s, i+1}, \dots, z_{sk_s})$$

и

$$z_{si}^* = (l_{si}, r_{si}, y_{si}, n_{si}, x_{si}, 0).$$

Класс  $Z^-(z)$  и будет состоять из всех состояний  $z^-(z, s, i)$ , только из которых, как нетрудно видеть, можно попасть в состояние  $z$  за счет “убийства” заявки с последующим продолжением ее обслуживания на приборе.

Выпишем уравнения глобального баланса для внутреннего состояния  $z$ . Для этого вычислим потоки вероятностей, входящие и выходящие из состояния  $z$ .

Поток, выходящий из состояния  $z$ , состоит из двух частей.

Во-первых, выход из состояния  $z$  осуществляется при поступлении новой заявки в СеМО (с интенсивностью  $\lambda$ ). Выходящий из состояния  $z$  поток вероятностей, связанный с поступлением новых заявок, равен  $\lambda p(z)$ .

Во-вторых, выход из состояния  $z$  происходит и при окончании обслуживания  $i$ -й заявки в  $s$ -м узле (с интенсивностью  $\mu_{si}^+(z)$  вне зависимости от того, “убита” эта заявка или нет) или “убийства” ее в этом узле (с интенсивностью  $\mu_{si}^-(z)$ , поскольку “убить” можно только еще не “убитую” заявку). Общий выходящий из состояния  $z$  поток вероятностей, связанный с окончанием обслуживания или “убийством” заявок во всех узлах, с учетом тождества  $s = r_{sin_{si}}$  равен

$$\sum_{s=1}^M \sum_{i=1}^{k_s} \delta_{s-r_{sin_{si}}} (\mu_{si}^+(z) + \mu_{si}^-(z)) p(z).$$

Войти во внутреннее состояние  $z$  можно из состояния  $z^+(z, s, i, l, r, y, x) \in Z_1^+(z)$  при окончании обслуживания “не убитой”  $i$ -й заявки в  $s$ -м узле (последнем узле маршрута). Поскольку интенсивность окончания обслуживания  $i$ -й заявки в  $s$ -м узле равна  $\mu_{si}^+(z^+(z, s, i, l, r, y, x))$ , то суммарный входящий в состояние  $z$  поток вероятностей из состояний подкласса  $Z_1^+(z)$  равен

$$\sum_{s=1}^M \sum_{i=1}^{k_s+1} \sum_{l, r \in \mathbb{R}^l} \int_0^\infty dy \mu_{si}^+(z^+(z, s, i, l, r, y, x)) \delta_{s-r_i} p(z^+(z, s, i, l, r, y, x)) dx.$$

Кроме того, во внутреннее состояние  $z$  можно войти из состояния  $z^+(z, s, i, l, r, y, n, x) \in Z_2^+(z)$  при окончании обслуживания “убитой”  $i$ -й заявки в  $s$ -м узле на

$n$ -м этапе маршрута при той же интенсивности окончания обслуживания  $i$ -й заявки в  $s$ -м узле, равной  $\mu_{si}^+(z^+(z, s, i, l, r, y, n, x))$ .

Следовательно, суммарный входящий в состояние  $z$  поток вероятностей из состояний подкласса  $\mathcal{Z}_2^+(z)$  равен

$$\sum_{s=1}^M \sum_{i=1}^{k_s+1} \sum_{l,r,n} \int_{\mathbb{R}^l} dy \int_0^\infty \mu_{si}^+(z^+(z, s, i, l, r, y, n, x)) \delta_{s-r_n} p(z^+(z, s, i, l, r, y, n, x)) dx.$$

Наконец, войти во внутреннее состояние  $z$  можно из состояния  $z^-(z, s, i) \in \mathcal{Z}^-(z)$  при “убийстве”  $i$ -й заявки в  $s$ -м узле на  $n$ -м этапе маршрута с интенсивностью “убийства”  $i$ -й заявки в  $s$ -м узле, равной  $\mu_{si}^-(z^-(z, s, i))$ . При этом суммарный входящий в состояние  $z$  поток вероятностей из состояний класса  $\mathcal{Z}^-(z)$  равен

$$\sum_{s=1}^M \sum_{i=1}^{k_s} \mu_{si}^-(z^-(z, s, i)) p(z^-(z, s, i)).$$

При составлении уравнений глобального баланса для внутренних состояний  $z$  необходимо учесть также слагаемое, связанное с изменением текущего времени пребывания заявок в узлах сети. Это слагаемое равно

$$\sum_{s=1}^M \sum_{i=1}^{k_s} \frac{\partial}{\partial x_{si}} (v_{si}(z) p(z)),$$

и оно должно быть записано в левой части уравнения равновесия.

Выпишем теперь СУР для внутренних состояний  $z$ . Эти система имеет вид

$$\begin{aligned} & \sum_{s=1}^M \sum_{i=1}^{k_s} \frac{\partial}{\partial x_{si}} (v_{si}(z) p(z)) + \left( \lambda + \sum_{s=1}^M \sum_{i=1}^{k_s} (\mu_{si}^+(z) + \mu_{si}^-(z)) \right) p(z) = \\ & = \sum_{s=1}^M \sum_{i=1}^{k_s+1} \sum_{l,r} \int_{\mathbb{R}^l} dy \int_0^\infty \mu_{si}^+(z^+(z, s, i, l, r, y, x)) \delta_{s-r_l} p(z^+(z, s, i, l, r, y, x)) dx + \\ & + \sum_{s=1}^M \sum_{i=1}^{k_s+1} \sum_{l,r,n} \int_{\mathbb{R}^l} dy \int_0^\infty \mu_{si}^+(z^+(z, s, i, l, r, y, n, x)) \delta_{s-r_n} p(z^+(z, s, i, l, r, y, n, x)) dx + \\ & + \sum_{s=1}^M \sum_{i=1}^{k_s} \mu_{si}^-(z^-(z, s, i)) p(z^-(z, s, i)). \end{aligned} \quad (22)$$

Покажем теперь, что функция  $p(z)$ , задаваемая формулами (15)-(17), удовлетворяет уравнению (22). С этой целью перепишем уравнение (22) в виде

$$\begin{aligned} & \sum_{s=1}^M \sum_{i=1}^{k_s} \left[ \frac{\partial}{\partial x_{si}} (v_{si}(z) p(z)) + (\mu_{si}^+(z) + \mu_{si}^-(z)) p(z) - \mu_{si}^-(z^-(z, s, i)) p(z^-(z, s, i)) \right] + \\ & + \left[ \lambda p(z) - \sum_{s=1}^M \sum_{i=1}^{k_s+1} \sum_{l,r} \int_{\mathbb{R}^l} dy \int_0^\infty \mu_{si}^+(z^+(z, s, i, l, r, y, x)) \delta_{s-r_l} p(z^+(z, s, i, l, r, y, x)) dx - \right. \\ & \left. - \sum_{s=1}^M \sum_{i=1}^{k_s+1} \sum_{l,r,n} \int_{\mathbb{R}^l} dy \int_0^\infty \mu_{si}^+(z^+(z, s, i, l, r, y, n, x)) \delta_{s-r_n} p(z^+(z, s, i, l, r, y, n, x)) dx \right] = 0. \end{aligned} \quad (23)$$

Докажем ниже лемму, которая выявляет определенные соотношения во внутренних точках  $z$  для функции  $p(z)$ , задаваемой формулами (15)-(17), и показывает, что каждое из выражений формулы (23), заключенных в квадратные скобки (уравнения частичного баланса), равно нулю, и, следовательно, функция  $p(z)$  действительно удовлетворяет СУР (22) во всех внутренних точках  $z$ .

**Лемма 1.** Функция  $p(z)$ , определяемая формулами (15)-(17), для всех внутренних состояний  $z$  сети удовлетворяет следующим соотношениям:

1. Для любого узла  $s$  и любого  $i$ ,  $i = \overline{1, k_s}$ ,

$$\frac{\partial}{\partial x_{si}} (v_{si}(z) p(z)) + (\mu_{si}^+(z) + \mu_{si}^-(z)) p(z) - \mu_{si}^-(z^-(z, s, i)) p(z^-(z, s, i)) = 0;$$

2. Имеет место тождество

$$\begin{aligned} \lambda p(z) &= \sum_{s=1}^M \sum_{i=1}^{k_s+1} \sum_{l,r} \int_{\mathbb{R}^l} dy \int_0^\infty \mu_{si}^+(z^+(z, s, i, l, r, y, x)) \delta_{s-r_l} p(z^+(z, s, i, l, r, y, x)) dx + \\ &+ \sum_{s=1}^M \sum_{i=1}^{k_s+1} \sum_{l,r,n} \int_{\mathbb{R}^l} dy \int_0^\infty \mu_{si}^+(z^+(z, s, i, l, r, y, n, x)) \delta_{s-r_n} p(z^+(z, s, i, l, r, y, n, x)) dx. \end{aligned} \quad (24)$$

**Доказательство леммы 1.** Из формул (8), (2), (3), (13), (14), (19), (20) и определения состояния  $z^-(z, s, i) \in \mathcal{Z}^-(z)$  следует

$$\begin{aligned} &\frac{\partial}{\partial x_{si}} [v_{si}(z) B_{n_{si}}^*(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}, w_{si})] = \\ &= v_{si}(z) \left( \delta_{w_{si}} \frac{\partial}{\partial x_{si}} [\overline{B}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}) \overline{F}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si})] + \right. \\ &\quad \left. + \delta_{1-w_{si}} \frac{\partial}{\partial x_{si}} [\overline{B}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}) F_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si})] \right) = \\ &= v_{si}(z) \left[ \delta_{w_{si}} \left( -b_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}) \overline{F}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}) - \right. \right. \\ &\quad \left. \left. - \overline{B}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}) \gamma_{r_{sin_{si}}} \omega_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}) \times \right. \right. \\ &\quad \left. \left. \times \exp \left\{ -\gamma_{r_{sin_{si}}} \int_0^{x_{si}} \omega_{n_{si}}(z | l_{si}, r_{si}, y_{si}) dz \right\} \right) + \right. \\ &\quad \left. + \delta_{1-w_{si}} \left( -b_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}) F_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}) + \right. \right. \\ &\quad \left. \left. + \overline{B}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}) \gamma_{r_{sin_{si}}} \omega_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}) \times \right. \right. \\ &\quad \left. \left. \times \exp \left\{ -\gamma_{r_{sin_{si}}} \int_0^{x_{si}} \omega_{n_{si}}(z | l_{si}, r_{si}, y_{si}) dz \right\} \right) \right] = \\ &= v_{si}(z) \left( \delta_{w_{si}} [-\beta_{n_{si}}^+(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}) \overline{B}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}) \overline{F}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, r_{si}, y_{si}) - \right. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & -\beta_{n_{si}}^-(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) \bar{B}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) \bar{F}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si})] + \\
 & + \delta_{1-w_{si}} [-\beta_{n_{si}}^+(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) \bar{B}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) F_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) + \\
 & + \beta_{n_{si}}^-(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) \bar{B}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) \bar{F}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si})] = \\
 & = -v_{si}(\mathbf{z}) \beta_{n_{si}}^+(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) \delta_{w_{si}} \bar{B}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) \bar{F}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) - \\
 & - \delta_{w_{si}} v_{si}(\mathbf{z}) \beta_{n_{si}}^-(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) [\delta_{w_{si}} \bar{B}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) \bar{F}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) + \\
 & + \delta_{1-w_{si}} \bar{B}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) F_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si})] - \\
 & - v_{si}(\mathbf{z}) \beta_{n_{si}}^+(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) \delta_{1-w_{si}} \bar{B}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) F_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) + \\
 & + \delta_{1-w_{si}} v_{si}(\mathbf{z}) \beta_{n_{si}}^-(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) [\delta_{1-w_{si}} \bar{B}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) \bar{F}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) + \\
 & + \delta_{w_{si}} \bar{B}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}) \bar{F}_{n_{si}}(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si})] = \\
 & = -(\mu_{si}^+(\mathbf{z}) + \mu_{si}^-(\mathbf{z})) B_{n_{si}}^*(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}, w_{si}) + \\
 & + \mu_{si}^-(\mathbf{z}^-(\mathbf{z}, s, i)) B_{n_{si}}^*(x_{si} | l_{si}, \mathbf{r}_{si}, \mathbf{y}_{si}, 1 - w_{si}).
 \end{aligned}$$

Отсюда и из (15), (17), (18) получаем

$$\frac{\partial}{\partial x_{si}} (v_{si}(\mathbf{z}) p(\mathbf{z})) = -(\mu_{si}^+(\mathbf{z}) + \mu_{si}^-(\mathbf{z})) p(\mathbf{z}) + \mu_{si}^-(\mathbf{z}^-(\mathbf{z}, s, i)) p(\mathbf{z}^-(\mathbf{z}, s, i)).$$

Тем самым первое утверждение леммы доказано.

Для доказательства второго утверждения леммы перепишем правую часть (24) в виде

$$\begin{aligned}
 & \sum_{s=1}^M \sum_{l,r} \int_{\mathbb{R}^l} d\mathbf{y} \int_0^{\infty} \sum_{i=1}^{k_s+1} \mu_{si}^+(z^+(\mathbf{z}, s, i, l, \mathbf{r}, \mathbf{y}, x)) \delta_{s-r_l} p(z^+(\mathbf{z}, s, i, l, \mathbf{r}, \mathbf{y}, x)) dx + \\
 & + \sum_{s=1}^M \sum_{l,r,n} \int_{\mathbb{R}^l} d\mathbf{y} \int_0^{\infty} \sum_{i=1}^{k_s+1} \mu_{si}^+(z^+(\mathbf{z}, s, i, l, \mathbf{r}, \mathbf{y}, n, x)) \delta_{s-r_n} p(z^+(\mathbf{z}, s, i, l, \mathbf{r}, \mathbf{y}, n, x)) dx. \quad (25)
 \end{aligned}$$

Зафиксируем теперь параметры  $(l, r, \mathbf{y})$  заявки, покидающей сеть из  $s$ -го узла, и рассмотрим все состояния  $\{z^+(\mathbf{z}, s, i, l, \mathbf{r}, \mathbf{y}, n, x)\} \in \mathcal{Z}^+(\mathbf{z})$ , содержащие данный набор  $(l, r, \mathbf{y})$ . Из формул (15)-(17) и (18)–(20) следует, что выражение (25) можно переписать в виде

$$\begin{aligned}
 & \lambda p(\mathbf{z}) \left( \sum_{s=1}^M \delta_{s-r_l} \sum_{l,r} \int_{\mathbb{R}^l} d\mathbf{y} \int_0^{\infty} \beta_l^+(x | l, \mathbf{r}, \mathbf{y}) \bar{B}_l^+(x | l, \mathbf{r}, \mathbf{y}) g_l^*(l, \mathbf{r}, \mathbf{y}) dx + \right. \\
 & \left. + \sum_{s=1}^M \delta_{s-r_n} \sum_{l,r,n} \int_{\mathbb{R}^l} d\mathbf{y} \int_0^{\infty} \beta_n^+(x | l, \mathbf{r}, \mathbf{y}) \bar{B}_n^-(x | l, \mathbf{r}, \mathbf{y}) g_n^*(l, \mathbf{r}, \mathbf{y}) dx \right) = \\
 & = \lambda p(\mathbf{z}) \left( \sum_{l,r} \int_{\mathbb{R}^l} d\mathbf{y} \int_0^{\infty} \beta_l^+(x | l, \mathbf{r}, \mathbf{y}) \bar{B}_l^+(x | l, \mathbf{r}, \mathbf{y}) g_l^*(l, \mathbf{r}, \mathbf{y}) dx + \right. \\
 & \left. + \sum_{l,r,n} \int_{\mathbb{R}^l} d\mathbf{y} \int_0^{\infty} \beta_n^+(x | l, \mathbf{r}, \mathbf{y}) \bar{B}_n^-(x | l, \mathbf{r}, \mathbf{y}) g_n^*(l, \mathbf{r}, \mathbf{y}) dx \right). \quad (26)
 \end{aligned}$$

Далее, с учетом (13), (1) и (4)-(6) и очевидных равенств

$$\int_0^{\infty} F_n(x | l, r, \mathbf{y}) b_n(x | l, r, \mathbf{y}) dx = 1 - \omega_n(l, r, \mathbf{y}),$$

$$\sum_{n=1}^l \omega_n^*(l, r, \mathbf{y})(1 - \omega_n(l, r, \mathbf{y})) + \omega_{l+1}^*(l, r, \mathbf{y}) = 1,$$

формула (26) принимает вид

$$\lambda p(z) \sum_{l,r} \int_{\mathbb{R}^l} g(l, r, \mathbf{y}) d\mathbf{y}.$$

Осталось заметить, что суммирование по всем  $l$  и  $r$  и интегрирование по всем  $y_1, \dots, y_l$  дает параметры общего входящего в СеМО потока, т.е.

$$\sum_{l,r} \int_{\mathbb{R}^l} g(l, r, \mathbf{y}) d\mathbf{y} = 1,$$

откуда вытекает второе утверждение леммы.

Перейдем теперь к граничным состояниям. При этом ограничимся рассмотрением таких граничных состояний  $z$ , для которых  $x_{si} = 0$  только для одной пары  $(s, i)$ . В случае равенства нулю сразу нескольких выработанных длительностей обслуживания исследование проводится совершенно аналогично. Кроме того, для узлов  $s$  типа 2 к граничным состояниям отнесем только такие состояния, у которых  $x_{s1} = 0$ , поскольку для узлов этого типа при  $x_{si} = 0$ ,  $i > 1$ , СУР записывается по тем же правилам, что и для внутренних состояний, а выполнение соотношений частичного баланса доказывается леммой 1.

Рассмотрим некоторое граничное состояние  $z$ , т.е. состояние, у которого  $x_{si} = 0$  для некоторых  $s$  и  $i$ . Каждое такое состояние отнесем к одному из 3 типов по следующему принципу.

Пусть  $n_{si} = 1$  и  $\omega_{si} = 0$ . Тогда состояние  $z$  отнесем к первому типу граничных состояний. Ясно, что попадание в граничное состояние  $z$  первого типа происходит за счет поступления в сеть новой заявки, занимающей  $i$ -е место в  $s$ -м узле.

Если  $n_{si} > 1$  и  $\omega_{si} = 0$ , то состояние  $z$  будем относить ко второму типу граничных состояний. Попадание в граничное состояние  $z$  второго типа происходит за счет поступления на  $i$ -е место в  $s$ -й узел не “убитой” заявки, закончившей обслуживаться в узле  $r_{s,i,n_{si}-1}$ .

Наконец, при  $\omega_{si} = 1$  состояние  $z$  будем относить к третьему типу граничных состояний. Попадание в граничное состояние  $z$  третьего типа происходит за счет “мгновенного” “убийства” на  $i$ -м месте в  $s$ -м узле только что поступившей сюда (не “убитой”) заявки.

Так же, как это было сделано ранее для внутреннего состояния, для граничного состояния  $z$  определим множество  $\tilde{Z}(z)$  предшествующих состояний.

Для граничного состояния  $z$  первого типа множество  $\tilde{Z}(z)$  состоит всего из одного состояния

$$z^-(z) = (z_1, \dots, z_{s-1}, z_s^*, z_{s+1}, \dots, z_m),$$

где

$$z_s^* = (k_s - 1, z_{s1}, \dots, z_{s,i-1}, z_{s,i+1}, \dots, z_{s,k_s}).$$

Для граничного состояния  $z$  второго типа множество  $\tilde{Z}(z)$  состоит из состояний  $z^-(z, j, x)$ , имеющих вид

$$z^-(z, j, x) = (z_1, \dots, z_{s'-1}, z_{s'}^*, z_{s'+1}, \dots, z_{s-1}, z_s^*, z_{s+1}, \dots, z_m),$$

где  $s' = r_{s,i,n_{si}-1}$ ,

$$z_{s'}^* = (k_{s'} + 1, z_{s',1}^*, \dots, z_{s',k_{s'}+1}^*),$$

$$z_{s't}^* = \begin{cases} z_{s't}, & t < j, \\ (l_{si}, r_{si}, y_{si}, n_{si} - 1, x, 0), & t = j, \\ z_{s',t-1}, & t > j, \end{cases}$$

$$z_s^* = (k_s - 1, z_{s1}, \dots, z_{s,i-1}, z_{s,i+1}, \dots, z_{s,k_s}).$$

Наконец, для граничного состояния  $z$  третьего типа множество  $\tilde{Z}(z)$  состоит из одного состояния  $z^-(z)$ , имеющего вид

$$z^-(z) = (z_1, \dots, z_{s-1}, z_s^*, z_{s+1}, \dots, z_m),$$

где

$$z_s^* = (k_s - 1, z_{s1}, \dots, z_{s,i-1}, z_{si}^*, z_{s,i+1}, \dots, z_{s,k_s}),$$

$$z_{si}^* = (l_{si}, r_{si}, y_{si}, n_{si}, 0, 0).$$

Выпишем теперь уравнения равновесия для граничных состояний  $z$  разных типов, у которых  $x_{si} = 0$ .

Поскольку переход в граничное состояние  $z$  первого типа происходит только из состояния  $z^-(z)$ , причем интенсивность такого перехода равна  $\lambda g(l_{si}, r_{si}, y_{si}) u_{si}(k_s)$ , то уравнение равновесия в этом случае с учетом скорости обслуживания  $v_{si}(z)$  вновь поступающей,  $i$ -й, заявки в  $s$ -м узле имеет вид

$$v_{si}(z) p(z) = \lambda p(z^-(z)) g(l_{si}, r_{si}, y_{si}) u_{si}(k_s). \quad (27)$$

Переход в граничное состояние  $z$  второго типа происходит из состояний  $z^-(z, j, x)$  с интенсивностями  $\mu_{r_{s,i,n_{si}-1}j}^+(z^-(z, j, x)) u_{si}(k_s)$ . Уравнение равновесия в этом случае имеет вид

$$v_{si}(z) p(z) = \sum_{j=1}^{k_{r_{s,i,n_{si}-1}}+1} u_{si}(k_s) \int_0^{\infty} \mu_{r_{s,i,n_{si}-1}j}^+(z^-(z, j, x)) p(z^-(z, j, x)) dx. \quad (28)$$

Наконец, как нетрудно видеть, переход в граничное состояние  $z$  третьего типа происходит только тогда, когда на  $i$ -е место в  $s$ -й узел поступает не “убитая” заявка и одновременно происходит ее “убийство”, что может осуществиться только с вероятностью 0. Поэтому для граничных состояний третьего типа уравнение равновесия принимает вид

$$p(z) = 0. \quad (29)$$

То, что функция  $p(z)$ , определяемая формулами (15)-(17), в граничных точках  $z$  удовлетворяет СУР (27)–(29), вытекает из следующей леммы 2.

**Лемма 2.** Функция  $p(z)$ , задаваемая формулами (15)-(17), для всех граничных состояний  $z$  сети удовлетворяет следующим соотношениям:

1. Для граничного состояния  $z$  первого типа

$$v_{si}(z) p(z) = \lambda p(z^-(z)) g(l_{si}, r_{si}, y_{si}) u_{si}(k_s).$$

2. Для граничного состояния  $z$  второго типа

$$v_{si}(z) p(z) = \sum_{j=1}^{k_{r_s, i, n_{s_i-1}}+1} u_{si}(k_s) \int_0^{\infty} \mu_{r_s, i, n_{s_i-1}j}^+(z^-(z, j, x)) p(z^-(z, j, x)) dx.$$

3. Для граничного состояния  $z$  третьего типа

$$p(z) = 0.$$

**Доказательство леммы 2.** При  $s \in \mathcal{M}_1$  из формул (15), (16), (21) и (18) с учетом соотношений  $B_1^*(0 | l_{si}, r_{si}, y_{si}, 0) = \overline{B}_1^+(0 | l_{si}, r_{si}, y_{si}) = 1$ , а также формул (3), (6) и (8) получаем для граничного состояния  $z$  первого типа

$$\begin{aligned} v_{si}(z) p_s(z) &= \lambda g_1^*(l_{si}, r_{si}, y_{si}) B_1^*(0 | l_{si}, r_{si}, y_{si}, 0) \times \\ &\times e^{-\rho_s} \frac{\lambda^{k_s-1}}{(k_s-1)!} \prod_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^{k_s} B_{n_{sj}}^*(x_{sj} | l_{sj}, r_{sj}, y_{sj}, w_{sj}) g_{n_{sj}}^*(l_{sj}, r_{sj}, y_{sj}) = \\ &= \lambda u_{si}(k_s) g(l_{si}, r_{si}, y_{si}) e^{-\rho_s} \frac{\lambda^{k_s-1}}{(k_s-1)!} \prod_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^{k_s} B_{n_{sj}}^*(x_{sj} | l_{sj}, r_{sj}, y_{sj}, w_{sj}) g_{n_{sj}}^*(l_{sj}, r_{sj}, y_{sj}). \end{aligned}$$

Если же  $s \in \mathcal{M}_2$  или  $s \in \mathcal{M}_3$ , то, используя вместо формулы (16) формулу (17), имеем для граничного состояния  $z$  первого типа

$$\begin{aligned} v_{si}(z) p_s(z) &= \\ &= \lambda u_{si}(k_s) g(l_{si}, r_{si}, y_{si}) (1 - \rho_s) \lambda^{k_s-1} \prod_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^{k_s} B_{n_{sj}}^*(x_{sj} | l_{sj}, r_{sj}, y_{sj}, w_{sj}) g_{n_{sj}}^*(l_{sj}, r_{sj}, y_{sj}). \end{aligned}$$

Полученные соотношения показывают справедливость первого утверждения леммы.

Остальные два утверждения леммы 2 доказываются аналогично, если дополнительно воспользоваться формулами (1) и (3), а при доказательстве третьего утверждения соотношением  $B_{n_{si}}^*(0 | l_{si}, r_{si}, y_{si}, 1) = B_{n_{si}}^-(0 | l_{si}, r_{si}, y_{si}) = 0$ .

Для окончания доказательства теоремы осталось проверить, что функция  $p(z)$  удовлетворяет условию нормировки. Для этого мы сейчас докажем, что каждая из функций  $p_s(z_s)$ ,  $s = \overline{1, M}$ , удовлетворяет условию нормировки.

Действительно, обозначим через  $p_s(k)$ ,  $s = \overline{1, M}$ ,  $k \geq 0$ , стационарную вероятность того, что в узле  $s$  находится  $k$  заявок (без учета их параметров). Тогда в силу формул (16), (17), (3), (4), (7) и (9) для узлов типа 1

$$\begin{aligned} \sum_{k=0}^{\infty} p_s(k) &= \sum_{k=0}^{\infty} e^{-\rho_s} \frac{\lambda^k}{k!} \prod_{i=1}^k \left( \sum_{w_i=1}^2 \sum_{l_i=1}^{\infty} \sum_{1 \leq r_{i1}, \dots, r_{il_i} \leq M_{\mathbb{R}^{l_i}}} \int \mathbf{dy}_i \times \right. \\ &\times \left. \int_0^{\infty} \sum_{n_i=1}^{l_i} B_{n_i}^*(x_i | l_i, r_i, \mathbf{y}_i, w_i) g_{n_i}^*(l_i, r_i, \mathbf{y}_i) \delta_{s-r_{in_i}} dx_i \right) = \\ &= \sum_{k=0}^{\infty} e^{-\rho_s} \frac{\lambda^k}{k!} \prod_{i=1}^k \left( \sum_{l_i=1}^{\infty} \sum_{1 \leq r_{i1}, \dots, r_{il_i} \leq M_{\mathbb{R}^{l_i}}} \int \mathbf{dy}_i \times \right. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \times \int_0^\infty \sum_{n_i=1}^{l_i} \bar{B}_{n_i}(x_i | l_i, \mathbf{r}_i, \mathbf{y}_i) g_{n_i}^*(l_i, \mathbf{r}_i, \mathbf{y}_i) \delta_{s-r_{in_i}} dx_i \Big) = \\ & = \sum_{k=0}^\infty e^{-\rho_s} \frac{\lambda^k}{k!} \prod_{i=1}^k \left( \sum_{l_i=1}^\infty \sum_{1 \leq r_{i1}, \dots, r_{il_i} \leq M_{\mathbb{R}}^{l_i}} \int \sum_{n_i=1}^{l_i} m_{n_i}(l_i, \mathbf{r}_i, \mathbf{y}_i) g_{n_i}^*(l_i, \mathbf{r}_i, \mathbf{y}_i) \delta_{s-r_{in_i}} d\mathbf{y}_i \right) = \\ & = e^{-\rho_s} \sum_{k=0}^\infty \frac{1}{k!} \prod_{i=1}^k \rho_s = e^{-\rho_s} \sum_{k=0}^\infty \frac{\rho_s^k}{k!} = 1, \end{aligned}$$

а для узлов типов 2 и 3

$$\begin{aligned} \sum_{k=0}^\infty p_s(k) &= \sum_{k=0}^\infty (1 - \rho_s) \lambda^k \prod_{i=1}^k \left( \sum_{w_i=1}^2 \sum_{l_i=1}^\infty \sum_{1 \leq r_{i1}, \dots, r_{il_i} \leq M_{\mathbb{R}}^{l_i}} \int d\mathbf{y}_i \times \right. \\ & \times \left. \int_0^\infty \sum_{n_i=1}^{l_i} B_{n_i}^*(x_i | l_i, \mathbf{r}_i, \mathbf{y}_i, w_i) g_{n_i}^*(l_i, \mathbf{r}_i, \mathbf{y}_i) \delta_{s-r_{in_i}} dx_i \right) = (1 - \rho_s) \sum_{k=0}^\infty \rho_s^k = 1. \end{aligned}$$

Таким образом, теорема доказана.

Из этой теоремы вытекает ряд важных следствий.

**Следствие 1.** *Маргинальная стационарная плотность распределения процесса  $Z_s(t)$  определяется формулами (16), (17). Стационарное распределение вероятностей состояний процесса  $Z(t)$  имеет мультипликативную форму, т.е. представляется в виде произведения стационарных распределений вероятностей процессов  $Z_s(t)$ .*

**Следствие 2.** *Стационарное распределение числа заявок в узле (без учета их параметров) имеет вид:*

для узла  $s$  типа 1

$$p_s(k) = e^{-\rho_s} \frac{\rho_s^k}{k!};$$

для узла  $s$  типов 2 или 3

$$p_s(k) = (1 - \rho_s) \rho_s^k.$$

**Следствие 3.** *Стационарные вероятности того, что заявка с параметрами  $(l, \mathbf{r}, \mathbf{y})$  не будет “убита” до  $n$ -го этапа и не будет “убита” на  $n$ -м этапе, равны  $\omega_n^*(l, \mathbf{r}, \mathbf{y})$  и  $\omega_n(l, \mathbf{r}, \mathbf{y})$ , где  $\omega_n^*(l, \mathbf{r}, \mathbf{y})$  и  $\omega_n(l, \mathbf{r}, \mathbf{y})$  определяются формулами (1), (2), (5).*

**Следствие 4.** *Стационарная интенсивность  $\lambda_s$  входящего в узел  $s$  потока определяется формулой (12).*

**Замечание к следствию 4.**

Мы предположили в силу формулы (12), что суммарная стационарная интенсивность входящего в  $s$ -й узел потока  $\lambda_s < \infty$ . Это условие для неэкспоненциальных узлов не вытекает из условия конечности загрузки, но оно естественно для технических приложений. Однако от него можно отказаться. Тогда можно прийти к следующей ситуации. Несмотря на то, что поступающий в неэкспоненциальный узел поток имеет бесконечную интенсивность, число заявок в этом узле конечно, поскольку большинство заявок имеет чрезвычайно малую длительность обслуживания.



**Следствие 5.** Стационарное распределение числа “не убитых” заявок в узле (без учета их параметров) имеет вид:

для узла  $s$  типа 1

$$p_s^+(k) = e^{-\rho_s^+} \frac{(\rho_s^+)^k}{k!};$$

для узла  $s$  типов 2 или 3

$$p_s^+(k) = \frac{1 - \rho_s}{1 - \rho_s^-} \left( \frac{\rho_s^+}{1 - \rho_s^-} \right)^k,$$

где  $\rho_s^+$  и  $\rho_s^-$  определены формулами (10) и (11).

**Следствие 6.** Стационарное распределение числа “убитых” (но продолжающих обслуживаться) заявок в узле (без учета их параметров) имеет вид:

для узла  $s$  типа 1

$$p_s^-(k) = e^{-\rho_s^-} \frac{(\rho_s^-)^k}{k!};$$

для узла  $s$  типов 2 или 3

$$p_s^-(k) = \frac{1 - \rho_s}{1 - \rho_s^+} \left( \frac{\rho_s^-}{1 - \rho_s^+} \right)^k.$$

**Следствие 7.** Совместное стационарное распределение чисел “не убитых” и “убитых” заявок в узле (без учета их параметров) имеет вид:

для узла  $s$  типа 1

$$p_s(k^+, k^-) = e^{-\rho_s} \frac{C_{k^++k^-}^{k^+} (\rho_s^+)^{k^+} (\rho_s^-)^{k^-}}{(k^+ + k^-)!};$$

для узла  $s$  типов 2 или 3

$$p_s(k^+, k^-) = (1 - \rho_s) C_{k^++k^-}^{k^+} (\rho_s^+)^{k^+} (\rho_s^-)^{k^-}.$$

Доказательства этих следствий не представляют затруднений и здесь опускаются.

Из приведенных следствий очевидным образом следует, что величины  $\rho_s$ ,  $\rho_s^+$  и  $\rho_s^-$  соответственно определяют общую загрузку  $s$ -го узла, загрузку  $s$ -го узла, создаваемую “неубитыми” заявками и загрузку  $s$ -го узла, создаваемую “убитыми”, но еще обслуживаемыми заявками.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Gelenbe E., Queueing networks with negative and positive customers, *J. Appl. Prob.*, 1991, vol. 28, pp. 656–653.
2. Gelenbe E., Glynn P., Sigman K., Queues with negative arrivals, *J. Appl. Prob.*, 1991, vol. 28, pp. 245–250.
3. Gelenbe E., Schassberger R., Stability of G-networks, *Prob. Eng. Inf. Sci.*, 1992, vol. 6, pp. 271–276.
4. Gelenbe E., G-networks with instantaneous customer movement, *J. Appl. Prob.*, 1993, vol. 30, no. 3, pp. 742–748.
5. Gelenbe E., G-networks with signals and batch removal, *Prob. Eng. Inf. Sci.*, 1993, vol. 7, pp. 335–342.
6. Gelenbe E., G-networks: a unifying model for neural and queueing networks, *Ann. Oper. Res.*, 1994, vol. 48, pp. 433–461.
7. Fourneau J.N., Gelenbe E., Suros R., G-networks with multiple classes of negative and positive customers, *Theoret. Comput. Sci.*, 1996, vol. 155, pp. 141–156.

8. Gelenbe E., Laped A., G-networks with multiple class of signals and positive customers, *Eur. J. Oper. Res.*, 1998, vol. 108, pp. 293–305.
9. Gelenbe E., Shachnai H., On G-networks and resource allocation in multimedia systems, *Eur. J. Oper. Res.*, 2000, vol. 126, pp. 308–318.
10. Gelenbe E., Fourneau J.N., G-networks with resets, *Performance Evaluation*, 2002, vol. 49, pp. 179–192.
11. Gelenbe E., Pujolle G., *Introduction to queueing networks*. New York: Wiley, 1998.
12. Artalejo J.R., G-networks: A versatile approach for work removal in queueing networks, *Eur. J. Oper. Res.*, 2000, vol. 126, pp. 233–249.
13. Бочаров П.П., Вишнеvский В.М., G-сети: развитие теории мультипликативных сетей, *АиТ*, 2003, № 5, стр. 46–74.
14. Bocharov P.P., Gavrilov E.V., D'Apice C., Pechinkin A.V., Product form solution for G-networks with dependent service, *Proc. of Internat. Conference on Heterogeneous Networks, HETNET'03*, 21-23 July, 2003, Ilkley, pp. 28/1–28/11.
15. Бочаров П.П., Гаврилов Е.В., Д'Апиче Ч., Печинкин А.В., О декомпозиции сетей массового обслуживания с зависимым обслуживанием и отрицательными заявками, *АиТ*, 2004, № 1.

*Статью представил к публикации член редколлегии В.И. Венец*