

О МЕТОДЕ АНАЛИЗА СИСТЕМЫ M/G/1—EPS И МОМЕНТАХ ВРЕМЕНИ ПРЕБЫВАНИЯ

С.Ф.Яшков

Институт проблем передачи информации им. А.А.Харкевича РАН
127994, Москва, ГСП-4, Б.Каретный пер., д.19, стр. 1.

E-mail:yashkov@iitp.ru

Получена 23.12.2009

Аннотация—Кратко описывается метод анализа системы с дисциплиной разделения процессора (EPS). Кроме того, выводятся рекуррентные формулы для вычисления моментов распределения случайной величины, описывающей время пребывания требования длины u .

1. ВВОДНЫЕ ЗАМЕЧАНИЯ

Современная телекоммуникационная сеть – объект высокой сложности, теория построения которого находится на стадии становления. Системы обслуживания с разделением процессора стали основными моделями функционирования WEB-узлов компьютерных сетей, фактически заменив классическую модель M/G/1 с обслуживанием в порядке поступления FCFS. С математической точки зрения дисциплины разделения процессора на порядок сложнее хорошо изученной в теории очередей стандартной дисциплины FCFS и ее многочисленных вариантов.

Рассмотрим систему обслуживания M/G/1 с дисциплиной эгалитарного разделения процессора (EPS), при которой каждое из $n > 0$ из присутствующих в системе требований обслуживается одновременно с другими со скоростью $1/n$. На вход системы поступает пуассоновский поток требований интенсивности λ , требуемые длительности обслуживания (длины) распределены произвольно с функцией распределения $B(x)$ ($B(0+) = 0$, $B(\infty) = 1$). Математическое ожидание этой функции распределения есть $\beta_1 < \infty$, а преобразование Лапласа–Стилтьеса (ПЛС) задается как $\beta(s) = \int_0^{+\infty} e^{-sx} dB(x)$. Предполагается, что $\rho = \lambda\beta_1 < 1$.

Такая система отображает, в частности, перспективную версию протокола TCP/IP в WEB-узлах компьютерных сетей с коммутацией пакетов. Отметим, что системы обслуживания EPS служат моделями многих реальных информационно–вычислительных систем, общие ресурсы которых используются различными пользователями, задания которых обрабатываются одновременно. В последнее время интерес к этим нетривиальным математическим моделям теории очередей резко возрос, благодаря их многочисленным приложениям к анализу узлов компьютерных сетей, в частности, к исследованию WEB–серверов, обслуживающих пользователей в Интернете (в этом случае скорость обслуживания каждого из них обратно пропорциональна их количеству).

Дисциплина EPS введена Клейнроком [1] (1964) как предельный случай алгоритма диспетчеризации Round–Robin (RR) (круговой доступ) в вычислительных системах с разделением времени при размере кванта времени, стремящемся к нулю. Однако наиболее глубокие и значительные теоретические результаты исследования систем обслуживания EPS, включая решение считавшейся ранее неразрешимой задачи нахождения стационарного распределения времени пребывания требования в системе M/G/1—EPS, удалось получить только через два десятилетия. (См. [2,3], явившиеся толчком для дальнейших исследований.) Построенные затем основы

математической теории систем обслуживания с разделением процессора изложены в монографической форме в [4], в которой идеология теории ветвящихся процессов была применена для исследования основных вариантов очередей с разделением процессора. Существуют также исчерпывающие обзоры новых математических методов исследования таких систем обслуживания [5, 6]. Последние несколько лет характеризуются большим количеством публикаций, посвященных различным модификациям системы с дисциплиной EPS.

Поступившее в систему EPS требование сразу начинает обслуживаться (очередь в традиционном ее понимании отсутствует) и обслуживается с переменной скоростью (понимаемой в кинематическом смысле) до тех пор, пока его остаточная длина не станет равной нулю. В процессе обслуживания за бесконечно малый промежуток времени Δ происходит уменьшение остаточной длины каждого из n требований на $\Delta/n + o(\Delta)$. В моменты поступлений новых требований или ухода обслуженных требований происходят скачки скорости обслуживания. Подчеркнем, что время пребывания в системе требования зависит не только от числа требований в процессоре в момент поступления этого требования, но также и от последующих поступлений, достаточно короткие из которых могут обогнать более длинные требования и выйти из системы раньше них. Именно это обстоятельство чрезвычайно усложняет анализ системы обслуживания EPS по сравнению, например, с классической системой обслуживания FCFS или многими другими вариантами дисциплины EPS.

В данной статье описана суть метода анализа системы M/G/1—EPS и получены новые результаты по моментам распределения стационарного времени пребывания $V(u)$ в этой системе требования длины u . (Прямое вычисление моментов было связано с большими вычислительными трудностями.)

2. МЕТОД АНАЛИЗА И МОМЕНТЫ СЛУЧАЙНОЙ ВЕЛИЧИНЫ $V(u)$

2.1. Метод анализа

В теории очередей широко применяются такие методы исследования точно решаемых моделей как метод вложенных цепей Маркова, метод анализа на циклах занятости, метод введения дополнительных переменных, метод введения дополнительного события (раскраски требований) и т.д. см., например, [7–9]. Одной из основных характеристик системы EPS является распределение (условного) времени пребывания $V(u)$ в системе (помеченного) требования с заданным требуемым временем обслуживания (начальной длиной u). Для нахождения распределения случайной величины $V(u)$ в системе M/G/1—EPS упомянутые выше методы не срабатывали и пришлось ввести специальный метод анализа этой модели, суть которого описывается ниже. (Метод назван методом *декомпозиции на элементы задержки*.) При изучении стационарного времени пребывания некоторого (помеченного) требования предполагается, что оно поступает в систему в нулевой момент времени. Очевидно, что если помеченное требование поступает в пустую систему и нет последующих поступлений за интервал времени $[0, u]$, то $V(u) = u$. Но в общем $V(u) > u$, поскольку помеченное требование должно разделять ресурс процессора с другими требованиями. Обозначим через $\beta(u)$ плотность времени обслуживания, через $v(x|u)$ — плотность условного времени пребывания и через $v(x) = \int_0^x v(x|u)\beta(u) du$ — плотность безусловного времени пребывания. Отметим, что $v(x|u)$ имеет вероятностную массу при $x = u$, но $v(x)$ является непрерывной функцией.

Система M/G/1—EPS исследована в [2, 3] с помощью принципиально нового аналитического метода (использующего рассмотрение системы EPS как некоторого специального ветвящегося процесса, преобразованного посредством случайной замены времени). Прототип этого метода введен в [10]. В [3] было получено явное, хотя довольно сложное, выражение для $v(s, u) \triangleq \int_0^\infty e^{-sx} d\mathbb{P}(V(u) \leq x)$. Обращение этого ПЛС привело к нахождению искомой плот-

ности $v(x|u)$ в форме некоторого контурного интеграла (см. теорему 2.1), в котором, однако, подынтегральное выражение является нелинейной функцией некоторого другого контурного интеграла. В свою очередь этот другой контурный интеграл вычисляется в терминах другого преобразования Лапласа (ПЛ) от плотности $\beta(x)$ распределения времени обслуживания.

Для получения ПЛС $v(s, u)$ была осуществлена следующая (нетривиальная) декомпозиция случайной величины $V(u)$. Мы поместили некоторое (виртуальное) требование длины u и рассмотрели процесс накопления его достигнутого времени обслуживания. Предполагалось, что это помеченное требование приходит в систему EPS в момент $t = 0$ при условии, что оно встречает в этот момент $L = n \geq 0$ других требований (предков) в системе с остаточными длинами, находящимися в бесконечно малых окрестностях точек x_1, \dots, x_n (т.е. система EPS находится в состоянии $(n; x_1, \dots, x_n)$, если $n > 0$ или система пуста, если $n = 0$). При этом условии время пребывания помеченного требования декомпозируется как:

$$V_n(u|(n; x_1, \dots, x_n)) \stackrel{d}{=} \sum_{i=1}^n \Phi(x_i, u) + D(u). \quad (2.1)$$

Здесь $\Phi(x, u)$ есть сумма приращений достигнутого времени обслуживания (возраста) некоторого требования–предка начальной длины x и его прямых потомков (под которыми понимаются новые поступления) за интервал времени, в течение которого остаточная длина другого предка (скажем, помеченного требования) уменьшается на u . Эта случайная величина может также рассматриваться как некоторый марковский функционал соответствующего ветвящегося процесса, описывающий полное время жизни этого процесса (обрывающегося в момент окончания обслуживания помеченного требования). Однако проще интерпретировать случайную величину $\Phi(x, u)$ как длительность некоторого *обрывающегося* (под)периода занятости, открываемого предком с длиной x . Этот (под)период занятости обрывается в момент, когда приращение достигнутого обслуживания помеченного требования достигает уровня u . Вероятностная структура компонент этого подпериода занятости напоминает структуру компонент обычного периода занятости (см. сноску 1) с тем существенным отличием, что каждая последующая компонента зависит от момента обрыва и длины потомка, в связи с чем она “стохастически меньше” предыдущей (в смысле отношения порядка $\stackrel{1}{\leq}$ для функций распределения).

При $u \rightarrow \infty$ случайная величина $\Phi(x, u)$ сводится к стандартному периоду занятости $\Pi(x)$ с фиксированной длиной x требования, открывающего этот период занятости.¹

Случайная величина $\Phi(x, u)$ не зависит от x при $x \geq u$. Для удобства введено специальное обозначение для этого случая в (2.1):

$$D(u) \stackrel{d}{=} \Phi(x, u) \quad \text{for } x \geq u. \quad (2.2)$$

Компоненты стохастического равенства (2.1) (названные *элементами задержки* в [3], это объясняет название метода) не зависят друг от друга. Независимость этих случайных величин есть другой нетривиальный факт, который был элегантно доказан двумя способами: используя равновероятный случайный механизм для выбора прямых потомков помеченного требования из новых поступлений [3, pp.138–139], и используя *случайную замену времени* [4, §2.8].

Для нахождения распределений компонент декомпозиции (2.1), была составлена и решена некоторая система дифференциальных уравнений (с начальными и граничными условиями (о

¹ Если снять условие по x , то мы получим распределение периода занятости Π с ПЛС $\pi(s)$, а это ПЛС есть минимальное положительное решение функционального уравнения Кендалла–Такача

$$\pi(s) = \beta(s + \lambda - \lambda\pi(s)).$$

нетривиальных подходах к выводу этих уравнений см. [2–4, 6]). Пусть $\varphi(s, x, u) \triangleq \mathbb{E}[e^{-s\Phi(x,u)}$ и $\delta(s, u) \triangleq \mathbb{E}[e^{-sD(u)}]$. Тогда

$$\frac{\partial\varphi(s, x, u)}{\partial x} + \frac{\partial\varphi(s, x, u)}{\partial u} + \left[s + \lambda - \lambda \int_0^\infty \varphi(s, y, u) dB(y) \right] \varphi(s, x, u) = 0, \tag{2.3}$$

$$\frac{\partial\delta(s, u)}{\partial u} + \left[s + \lambda - \lambda \int_0^\infty \varphi(s, y, u) dB(y) \right] \delta(s, u) = 0, \tag{2.4}$$

$$\delta(s, 0) = \varphi(s, 0, u) = \varphi(s, x, 0) = 1. \tag{2.5}$$

Таким образом,

$$\mathbb{E}[e^{-sV(u)} | (n; x_1, \dots, x_n)] = \delta(s, u) \prod_{i=1}^n \varphi(s, x_i, u), \quad \text{Re } s > 0. \tag{2.6}$$

Отсюда приходим к следующему утверждению (см. теорему 2.1 ниже) после снятия условия по $(n; x_1, \dots, x_n)$, т.е. после усреднения по стационарной плотности распределения марковско-го процесса числа требований с остаточными длинами, принадлежащими бесконечно малым окрестностям точек x_1, \dots, x_n (вид этой плотности приведен, к примеру, в [3, 4]).

Теорема 2.1. При $\rho < 1$

$$v(s, u) \triangleq \mathbb{E}[e^{-sV(u)}] = (1 - \rho)\delta(s, u) \left[1 - \rho \int_0^\infty \varphi(s, x, u) \frac{(1 - B(x))}{\beta_1} dx \right]^{-1}, \tag{2.7}$$

где

$$\varphi(s, x, u) = \begin{cases} \delta(s, u) & \text{при } x \geq u, \\ \delta(s, u)/\delta(s, u - x) & \text{при } x < u, \end{cases} \tag{2.8}$$

и

$$\delta(s, u) = e^{-u(s+\lambda)}/\psi(s, u), \quad u \geq 0 \tag{2.9}$$

есть решения системы уравнений (2.3) и (2.4) (с учетом (2.5)). Здесь $\psi(s, u)$ есть ПЛС (по x) некоторой функции $\Psi(x, u)$ двух переменных (обладающей вероятностной плотностью по переменной x), которая в свою очередь имеет ПЛ по u (аргумент q)

$$\tilde{\psi}(s, q) = \frac{q + s + \lambda\beta(q + s + \lambda)}{(q + s + \lambda)(q + \lambda\beta(q + s + \lambda))} \quad (s \geq 0, q > -\lambda\pi(s)). \tag{2.10}$$

Равенство (2.7) является представлением случайной величины $V(u)$ в виде некоторой геометрической случайной суммы. Мы не касаемся различных тонкостей доказательства (все они описаны в цитированных работах). Стоит только подчеркнуть, что функция $\tilde{\psi}(s, q)$ в (2.10) дается в форме двумерного преобразования функции $\Psi(x, u)$

$$\tilde{\psi}(s, q) = \int_0^\infty \int_0^\infty e^{-sx-qu} d_x \Psi(x, u) du. \tag{2.11}$$

Другими словами, $\psi(s, u)$ есть оператор обращения преобразования Лапласа, а именно, $\psi(s, u) = \mathcal{L}^{-1}(\tilde{\psi}(s, q))(s, u)$, т.е. контурный интеграл Бромвича

$$\psi(s, u) = \frac{1}{2\pi i} \int_{-i\infty+0}^{+i\infty+0} \tilde{\psi}(s, q) e^{qu} dq.$$

Замечание 2.1. В сущности, мы вывели выражение для $\mathbb{E}[e^{-sV(u)}]$ с помощью представления условного времени пребывания в виде некоторого функционала от ветвящегося процесса (наподобие процессов Крампа–Мода–Ягерса (Crump–Mode–Jagers)). Используя структуру этого ветвящегося процесса, мы составили и решили в терминах систему дифференциальных уравнений с частными производными первого порядка, определяющую компоненты декомпозиции $V(u)$. Это привело к $\mathbb{E}[e^{-sV(u)}]$. Ряд опущенных важных деталей можно найти в [4, 6], где стационарные решения были распространены на транзитные случаи (при любом положительном ρ).

2.2. Другая форма результата и моменты случайной величины $V(u)$

Решение, представленное теоремой 2.1, содержит контурные интегралы Бромвича. Это затрудняет использование результата (2.7) в приложениях. Следующее утверждение дает удобный вид (2.7) без контурных интегралов. Справедливо

Следствие 2.1. *Эквивалентной формой (2.7) (без контурных интегралов Бромвича) является*

$$\frac{1}{v(s, u)} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{s^n}{n!} \xi_n(u), \quad (2.12)$$

где

$$\xi_0(u) = 1, \quad \xi_n(u) = \frac{n}{(1-\rho)^n} u^{n-1} * W^{(n-1)*}(u), \quad n = 1, 2, \dots \quad (2.13)$$

Здесь $W^{(n-1)*}(u)$ есть $(n-1)$ -кратная свертка стационарного распределения времени ожидания $W(u)$ в классической системе $M/GI/1$ -FCFS ($W^{0*}(u) = \mathbf{1}(u)$, $W^{1*}(u) = W(u)$), ПЛС распределения $W(u)$ дается хорошо известной формулой Поллачека–Хинчина

$$w(q) = \frac{1-\rho}{1-\rho f(q)}, \quad (2.14)$$

где $f(q) = (1-\beta(q))/(q\beta_1)$ есть ПЛС распределения остаточной длительности обслуживания $F(x)$ по x (аргумент q) (плотность $F(x)$ обозначается через $f(x)$).

Доказательство. Перепишем (2.7) в следующем виде

$$v(s, u) = \frac{(1-\rho)\delta(s, u)}{1-\rho\delta(s, u) \left[\int_0^u \frac{dF(x)}{\delta(s, u-x)} + (1-F(u)) \right]}, \quad \operatorname{Re} s \geq 0. \quad (2.15)$$

Напомним, что функция распределения $F(x)$ имеет ПЛС $\mathbb{E}[e^{-sF}] = (1-\beta(s))/(s\beta_1)$. Для достижения нашей цели применим ПЛ по u от $1/\delta(s, u)$ и (аргумент q), которое находится из (2.10) как $\tilde{\psi}(s, q-s-\lambda)$, $s \geq 0$, $q > s + \lambda - \lambda\pi(s)$. Теперь после простых преобразований получаем следующее разложение в степенной ряд ПЛ от функции $1/v(s, u)$, $s \geq 0$, $u \geq 0$

$$\begin{aligned} \int_0^{\infty} e^{-qu} \frac{1}{v(s, u)} du &= \frac{1}{q} \left[1 + \frac{1}{1-\rho} \frac{s}{q} \frac{1}{1 - \frac{1}{1-\rho} \frac{s}{q} w(q)} \right] \\ &= \frac{1}{q} \left[1 + \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{1}{1-\rho} \frac{s}{q} \right)^n w(q)^{n-1} \right], \end{aligned} \quad (2.16)$$

где $w(q)$ дается (2.14). Отметим, что $\left| \frac{sw(q)}{(1-\rho)q} \right| < 1$ когда $q > s + \lambda - \lambda\pi(s)$, $\rho < 1$. Легко получить обратное преобразование (по аргументу q) каждого члена степенного ряда по s в (2.16). Результат дается (2.13), что приводит к (2.12), правая часть которого есть степенной ряд по s с коэффициентами $\xi_n(u)/n!$.

□

Подчеркнем, что идея разложения в ряд обратной величины ПЛС восходит к Хевисайду [11, Ch. 5]. Несколько в другом виде следствие 2.1 получено в [12] (1999).

Замечание 2.2. Формула для $W^{n*}(x)$ в (2.13) может быть представлена в следующем виде

$$W^{n*}(x) = (1 - \rho)^n \sum_{k=0}^{\infty} \binom{k+n-1}{n-1} \rho^k F^{k*}(x).$$

Это делается, к примеру, посредством обращения $w(q)^n$, где $w(q)$ дается равенством (2.14).

Замечание 2.3. Мы снова заметим, что побочным результатом анализа является формула Поллачека–Хинчина для функции распределения $W(x)$, ПЛС которой дается (2.14). Однако анализ системы EPS дает другую величину (соответствующую не вероятностной мере) $W^\circ(x) = W(x)/(1 - \rho)$. Вид ПЛС $W^\circ(x)$ хорошо известен: $w^\circ(q) = \sum_{n=0}^{\infty} \rho^n f^n(q)$. В отличие от $W(x)$, $W^\circ(x)$ корректно определено для всех $\rho > 0$ и $x > 0$. Можно показать, что $W^\circ(x) < \infty$ для всех $\rho > 0$, $x > 0$ и для любой $B(\cdot)$ (несмотря на то, что при $\rho \geq 1$, $W^\circ(x) \rightarrow \infty$ при $x \rightarrow \infty$).

Следствие 2.2. Если $v_n(u) = \mathbb{E}[V(u)^n]$, $n = 1, 2, \dots$, то справедлива следующая рекуррентная формула:

$$v_n(u) = \sum_{i=1}^n \binom{n}{i} v_{n-i}(u) \xi_i(u) (-1)^{i+1} \quad (2.17)$$

Доказательство. Поскольку $v(s, u)$ есть аналитическая функция по s (в частности, в окрестности $s = 0$), то можно использовать разложение в ряд Тейлора функции $v(s, u)$ при малых $s > 0$

$$v(s, u) = 1 - \frac{s}{1!} v_1(u) + \frac{s^2}{2!} v_2(u) - \frac{s^3}{3!} v_3(u) + \dots \quad (2.18)$$

Произведение рядов (2.18) и (2.12) дает

$$\begin{aligned} -\frac{s}{1!} [v_1(u) - \xi_1(u)] + \frac{s^2}{2!} [v_2(u) - 2v_1(u)\xi_1(u) + \xi_2(u)] \\ - \frac{s^3}{3!} [v_3(u) - 3v_2(u)\xi_1(u) - 3v_1(u)\xi_2(u) - \xi_3(u)] + \dots = 0 \end{aligned}$$

и это приводит к (2.17) после n -кратного дифференцирования по s и перехода к пределу при $s \rightarrow 0$.

□

Формула (2.13) показывает, что $\xi_1(u) = \mathbb{E}[V(u)] = \frac{u}{1-\rho}$.

Замечание 2.4. Следствие 2.2 важно для приложений, так как оно приводит к решению проблемы моментов.

Замечание 2.5. Стоит отметить, что случайная величина $D(u)$ в (2.1) представляет собой “основной” ингредиент времени пребывания: $D(u)$ имеет распределение времени пребывания требования длины u , поступающего в пустую систему. Когда система не пуста, то i -е требование (среди требований, разделяющих ресурс процессора), имеющее остаточную длину x_i , “добавляет” некоторую задержку $\Phi(x_i, u) = \Phi(x_i \wedge u, u)$ к длительностям пребывания новых требований.

Способом, аналогичным доказательству следствия 2.1, нетрудно получить

Следствие 2.3.

$$\int_0^\infty e^{-qu} \frac{1}{\mathbb{E}[e^{sD(u)}]} du = \frac{1}{q \left(1 - \frac{s}{1-\rho} \frac{w(q)}{q}\right)}. \quad (2.19)$$

Следовательно,

$$\delta(s, u) = \left[\sum_{n=0}^{\infty} s^n \gamma_{0,n}(u) \right]^{-1}, \quad (2.20)$$

где $\gamma_{0,0}(u) = 1$ и

$$\gamma_{0,n}(u) = \frac{1}{(1-\rho)^n} \frac{1}{n!} \int_0^u (u-x)^n dW^{n*}(x).$$

Доказательство. Опущено, поскольку выше дано аналогичное доказательство следствия 2.1. \square

2.3. Эквивалентная форма равенства (2.8)

В некоторых случаях могут быть полезны эквивалентные формы уравнения (2.8). Например,

$$\varphi(s, x, u) = e^{-(x \wedge u)(s+\lambda) + \lambda \int_0^{x \wedge u} \varphi_B(s, u-y) dy}, \quad x \in [0, \infty), \quad (2.21)$$

где

$$\varphi_B(s, t) \triangleq \int_0^\infty \varphi(s, x, t) dB(x) = \int_0^t e^{-\int_{t-x}^t (s+\lambda - \lambda \varphi_B(s, y)) dy} dB(x) + (1-B(t)) e^{-\int_0^t (s+\lambda - \lambda \varphi_B(s, y)) dy}. \quad (2.22)$$

Равенство (2.22) представляет собой функциональное уравнение, которому удовлетворяет функция $\varphi_B(s, \cdot)$. Функция $\varphi_B(s, t)$ есть ПЛС распределения некоторого нетривиального обрывающегося периода занятости (он обрывается в момент t) в системе M/G/1—EPS. Решение уравнения (2.22) было получено в терминах функции ψ ($\psi(s, t) \triangleq \exp(-\lambda \int_0^t \varphi_B(s, y) dy)$) (более точно, в терминах ПЛ этой функции, см. (2.10)). Это показывает также, что изучение времени пребывания в системе M/G/1 требует более глубокого анализа по сравнению с тем, что ожидается при поверхностном уровне рассмотрения.

3. ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Описаны особенности специального метода исследования системы M/G/1—EPS и выведены рекуррентные формулы для вычисления моментов времени пребывания требования заданной длины.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Kleinrock, L., Analysis of a Time-Shared Processor, *Naval Res. Logistics Quart.*, 1964, vol. 11, pp. 59–73.
2. Yashkov, S.F., Some Results of Analyzing a Probabilistic Model of Remote Processing Systems, *Autom. Contr. Comput. Sci.*, 1981, vol. 15, no. 4, pp. 1–8.
3. Yashkov, S.F., A Derivation of Response Time Distribution for an M/G/1 Processor-Sharing Queue, *Problems of Control and Info. Theory*, 1983, vol. 12, no. 2, pp. 133–148.
4. Yashkov, S.F., *Analiz ocheredei v EVM* (Analysis of Queues in Computers), Moscow: Radio i Svyaz', 1989.

5. Yashkov, S.F., Mathematical Problems in the Theory of Shared-Processor Systems, *J. of Soviet Mathematics*, 1992, vol. 58, no. 2, pp. 101–147.
6. Yashkov, S.F. and Yashkova, A.S., Processor Sharing: A Survey of the Mathematical Theory, *Autom. Remote Control*, 2007, vol. 68, No. 9, pp. 1662–1731.
7. Kleinrock, L., *Queueing Systems*, vol. 1: *Theory*, New York: Wiley, 1975.
8. Jaiswal, N.K., *Priority Queues*, New York: Academic, 1968.
9. Dshalalow, J.H., An Antology of Classical Queueing Methods, in *Advances in Queueing: Theory, Methods, and Open Problems*, J. Dshalalow, Ed., Boca Raton: CRC Press, 1995. pp. 1–42.
10. Yashkov, S.F., Distribution of the Conditional Waiting Time in a System with Division of Time, *Eng. Cybernetics*, 1977, vol. 15, no. 5, pp. 44–52.
11. Heaviside, O., *Electromagnetic Theory*, London: Electrician Co., 1893, vol. 1; 1899, vol. 2; 1912, vol. 3.
12. Yashkov, S.F. and Yashkova, A.S., Processor Sharing Queue: Additional Results, *Proc. 3rd Int. Conf. on Distributed Comput. Commun. Networks (DCCN'99)*, Tel-Aviv, 1999, Moscow: Inst. Problem Peredachi Inf., 1999, pp. 216–221.

Статью представил к публикации член редколлегии В.И.Венец